

ALGÈBRE LINÉAIRE ET BILINÉAIRE

Devoir surveillé 3 7 juin 2023

\triangleleft Consignes \triangleright

Durée: 90 mn

- ▶ Les documents et les supports électroniques sont interdits.
- ▶ L'épreuve est composée de 3 exercices indépendants.

Important

- ▶ Veuillez écrire lisiblement votre NOM et votre PRÉNOM et en lettres majuscules.
- ▶ Veuillez également noter le NOM ou le NUMÉRO de votre groupe sur votre copie.

Tout manquement à ces consignes entrainera des sanctions.

⊲ Sujet de l'épreuve ⊳

Exercice 1. (5 points)

Résoudre le système différentiel linéaire

$$\begin{cases} x' = 5x - 7y + 7z \\ y' = 3x - 3y + 5z \\ z' = 3x - y + 3z \end{cases}$$

Réponse. On pose la matrice $A = \begin{bmatrix} 5 & -7 & 7 \\ 3 & -3 & 5 \\ 3 & -1 & 3 \end{bmatrix}$ et on réécrit le système sous forme matricielle

$$X'(t) = AX(t), \quad X = \begin{bmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{bmatrix}.$$

Pour réduire la matrice A on calcule son polynôme caractéristique :

$$p_A(X) = (5 - X)(-3 - X)(3 - X) - 21 - 5 \times 21 - 21(-3 - X) + 5(5 - X) + 21(3 - X)$$

$$= -X^3 + 5X^2 + 9X - 45 - 21 - 5 \times 21 + 3 \times 21 + 21X + 25 - 5X + 3 \times 21 - 21X$$

$$= -X^3 + 5X^2 + 4X - 20$$

$$= -(X - 2)(X^2 - 3X - 10)$$

$$= -(X - 2)(X - 5)(X + 2).$$

La matrice A est donc diagonalisable puisque p_A est scindé à racines simples. En résolvant des systèmes linéaires on trouve les vecteurs propres associés aux valeurs propres 5, 2 et -2, on obtient

$$A = PDP^{-1} \ avec \ D = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix} \ et \ P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}.$$

On en déduit, avec $Y = P^{-1}X$

$$X' = AX \Leftrightarrow Y' = DY$$

$$\Leftrightarrow Y(t) = \begin{bmatrix} c_1 e^{5t} \\ c_2 e^{2t} \\ c_3 e^{-2t} \end{bmatrix} \quad c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow X(t) = P \begin{bmatrix} c_1 e^{5t} \\ c_2 e^{2t} \\ c_3 e^{-2t} \end{bmatrix} \quad c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow X(t) = \begin{pmatrix} c_1 e^{5t} + 2c_3 e^{-2t} \\ c_1 e^{5t} + c_2 e^{2t} + c_3 e^{-2t} \\ c_1 e^{5t} + c_2 e^{2t} - c_3 e^{-2t} \end{pmatrix} \quad c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}$$

Conclusion : L'ensemble des solutions du système différentiel linéaire homogène est :

$$\begin{cases} x(t) = c_1 e^{5t} + 2c_3 e^{-2t} \\ y(t) = c_1 e^{5t} + c_2 e^{2t} + c_3 e^{-2t} \\ z(t) = c_1 e^{5t} + c_2 e^{2t} - c_3 e^{-2t} \end{cases} \quad avec \ c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}.$$

Exercice 2. (7 points)

On fixe $a, b \in \mathbb{R}$. Pour tout $x = (x_1, x_2)$ et $y = (y_1, y_2)$ on pose

$$\phi(x,y) = ax_1y_1 + bx_1y_2 + 3x_2y_1 + x_2y_2.$$

- 1. Montrer que pour tout $a,b\in\mathbb{R},\,\phi$ est une forme bilinéaire sur $\mathbb{R}^2\times\mathbb{R}^2.$
- 2. Montrer que ϕ est symétrique si et seulement si b=3.
- 3. On fixe b = 3. Montrer que pour tout $x = (x_1, x_2)$:

$$\phi(x,x) = (a-9)x_1^2 + (3x_1 + x_2)^2.$$

4. En déduire une condition nécessaire et suffisante sur a pour que ϕ soit un produit scalaire.

Dans la suite de l'exercice on fixe a = 13 et b = 3.

- 5. Montrer que les vecteurs $v_1 = (1,1)$ et $v_2 = (1,-4)$ sont orthogonaux pour le produit scalaire ϕ .
- 6. En déduire $\{v_1\}^{\perp}$.
- 7. Transformer la base $\mathcal{B} = \{v_1, v_2\}$ en une base orthonormale de \mathbb{R}^2 .

Réponse. 1. • Forme : $\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2$, $\phi(x,y) \in \mathbb{R}$ puisque c'est une somme de réel. \mathbb{R}^2 est un \mathbb{R} -espace vectoriel donc ϕ est bien une forme.

• Linéaire à gauche : $\forall x, x', y \in \mathbb{R}^2, \lambda \in \mathbb{R}$

$$\phi(x + \lambda x', y) = a(x_1 + \lambda x'_1)y_1 + b(x_1 + \lambda x'_1)y_2 + 3(x_2 + \lambda x'_2)y_1 + (x_2 + \lambda x'_2)y_2$$

$$= ax_1y_1 + bx_1y_2 + 3x_2y_1 + x_2y_2 + \lambda(ax'_1y_1 + bx'_1y_2 + 3x'_2y_1 + x'_2y_2)$$

$$= \phi(x, y) + \lambda\phi(x', y)$$

 $donc \phi$ est linéaire par rapport au premier argument.

• Linéaire à droite : $\forall x, y, y' \in \mathbb{R}^2, \lambda \in \mathbb{R}$

$$\phi(x, y + \lambda y') = ax_1(y_1 + \lambda y'_1) + bx_1(y_2 + \lambda y'_2) + 3x_2(y_1 + \lambda y'_1) + x_2((y_2 + \lambda y'_2))$$

$$= ax_1y_1 + bx_1y_2 + 3x_2y_1 + x_2y_2 + \lambda(ax_1y'_1 + bx_1y'_2 + 3x_2y'_1 + x_2y'_2)$$

$$= \phi(x, y) + \lambda\phi(x, y')$$

 $donc \phi$ est linéaire par rapport au second argument.

Conclusion: ϕ est une forme bilinéaire sur $\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2$.

2. Raisonnons directement par équivalence :

$$\phi \ est \ sym\'etrique \ \Leftrightarrow \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \quad \phi(x,y) = \phi(y,x)$$

$$\Leftrightarrow \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \quad ax_1y_1 + bx_1y_2 + 3x_2y_1 + x_2y_2 = ax_1y_1 + bx_2y_1 + 3x_1y_2 + x_2y_2$$

$$\Leftrightarrow \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \quad (b-3)x_1y_2 = (b-3)x_2y_1$$

$$\Leftrightarrow b = 3.$$

3. Pour b = 3 et pour tout $x \in \mathbb{R}$ on a

$$(a-9)x_1^2 + (3x_1 + x_2)^2 = (a-9)x_1^2 + 9x_1^2 + 6x_1x_2 + x_2^2$$
$$= ax_1^2 + 3x_1x_2 + 3x_2x_1 + x_2^2$$
$$= \phi(x, x).$$

- 4. Pour b = 3 on sait que ϕ est une forme bilinéaire symétrique. Il s'agit donc de trouver une condition nécessaire et suffisante sur a pour que ϕ soit définie et positive.
 - ϕ est positive si pour tout $x \in \mathbb{R}^2$, $\phi(x,x) \geq 0$. En particulier, pour x = (1,-3) on a

$$\phi(1, -3) \ge 0 \Rightarrow (a - 9)1^2 + 0^2 \ge 0 \Rightarrow a \ge 9$$

donc $a \geq 9$ est une condition nécessaire pour que ϕ soit positive. De plus, elle est suffisante puisque si $a \geq 9$ alors pour tout $x \in \mathbb{R}^2$, $\phi(x,x) \geq 0$ comme somme de termes positifs.

• ϕ est définie si $\phi(x,x)=0 \Leftrightarrow x=(0,0)$. Pour $a\geq 9$ on a (somme de termes positifs)

$$\phi(x,x) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} (a-9)x_1^2 = 0 \\ 3x_1 + x_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a \neq 9 \\ x_1 = 0 \text{ ou } \\ x_2 = 0 \end{cases} \begin{cases} a = 9 \\ x_2 = -3x_1 \end{cases}$$

On en déduit que ϕ est positive et définie si et seulement si a > 9.

Conclusion: ϕ est un produit scalaire si et seulement si a > 9.

5. Par calcul direct

$$\phi(v_1, v_2) = 13 \times 1 \times 1 + 3 \times 1 \times (-4) + 3 \times 1 \times 1 + 1 \times (-4) = 0$$

donc v_1 et v_2 sont orthogonaux pour le produit scalaire ϕ .

6. Soit $x = (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$,

$$x \in \{v_1\}^{\perp} \Leftrightarrow \phi(x, v_1) = 0$$

$$\Leftrightarrow 13x_1 + 3x_1 + 3x_2 + x_2 = 0$$

$$\Leftrightarrow x_2 = -4x_1.$$

On en déduit que $\{v_1\}^{\perp} = Vect(v_2)$.

7. La base \mathcal{B} est déjà orthogonal, il nous suffit donc de la normaliser.

$$||v_1|| = \sqrt{\phi(v_1, v_1)} = \sqrt{20} = 2\sqrt{5}, \quad ||v_2|| = \sqrt{\phi(v_2, v_2)} = \sqrt{5}.$$

On en déduit la base orthonormale $\widetilde{B} = \{\widetilde{v_1}, \widetilde{v_2}\}$ avec

$$\widetilde{v_1} = \left(\frac{1}{2\sqrt{5}}, \frac{1}{2\sqrt{5}}\right), \quad v_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{-4}{\sqrt{5}}\right).$$

Exercice 3. (8 points)

On considère $E = \mathbb{R}_2[X]$. Pour tout $P, Q \in E$, on pose

$$\langle P, Q \rangle = P(-1)Q(-1) + 2P(0)Q(0) + P(1)Q(1).$$

1. Montrer que $\langle\cdot,\cdot\rangle$ est un produit scalaire.

On notera $\|\cdot\|$ la norme associée au produit scalaire $\langle\cdot,\cdot\rangle$.

- 2. Calculer la norme du polynôme constant P=1. On notera $P_0=\frac{1}{\|\mathbf{I}\|}$.
- 3. Montrer que le polynôme P = X est orthogonale à P_0 pour le produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$.
- 4. Calculer ||X||. On notera $P_1 = \frac{X}{\|X\|}$.
- 5. On pose $Q = X^2 \langle X^2, P_0 \rangle P_0 \langle X^2, P_1 \rangle P_1$ et $P_2 = \frac{Q}{\|Q\|}$. Calculer les coefficients de P_2 .
- 6. Montrer que (P_0, P_1, P_2) forme une base orthonormée de $\mathbb{R}_2[X]$ pour le produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Réponse. 1. Montrons que $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est une forme bilinéaire symétrique définie positive :

- Forme: l'application $\langle \cdot, \cdot \rangle$ va de E, un \mathbb{R} -espace vectoriel, dans \mathbb{R} .
- Symétrique : Pour tout $P, Q \in E$:

$$\langle Q, P \rangle = Q(-1)P(-1) + 2Q(0)P(0) + Q(1)P(1) = P(-1)Q(-1) + 2P(0)Q(0) + P(1)Q(1) = \langle P, Q \rangle.$$

• Bilinéaire : Pour tout $P, \tilde{P}, Q \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$:

$$\begin{split} \langle P + \lambda \tilde{P}, Q \rangle &= (P(-1) + \lambda \tilde{P}(-1))Q(-1) + 2(P(0) + \lambda \tilde{P}(0))Q(0) + (P(1) + \lambda \tilde{P}(1))Q(1) \\ &= P(-1)Q(-1) + 2P(0)Q(0) + P(1)Q(1) + \lambda (\tilde{P}(-1)Q(-1) + 2\tilde{P}(0)Q(0) + \tilde{P}(1)Q(1) \\ &= \langle P, Q \rangle + \lambda \langle \tilde{P}, Q \rangle. \end{split}$$

Comme $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est symétrique, on en déduit qu'elle est bilinéaire.

• Positive : Pour tout $P \in E$:

$$\langle P, P \rangle = P(-1)^2 + 2P(0)^2 + P(1)^2 \ge 0$$

comme somme de termes positifs.

• Définie :

$$\langle P, P \rangle = 0 \Leftrightarrow P(-1)^2 + 2P(0)^2 + P(1)^2 = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} P(-1) = 0 \\ P(0) = 0 \\ P(1) = 0 \end{cases}$$

En d'autres termes, $\langle P, P \rangle = 0$ si et seulement si P admet trois racines distinctes -1, 0 et 1. Or les éléments de P sont des polynômes de degrée ≤ 2 donc le seul élément de P qui admet plus de deux racines est le polynôme nul. Ainsi

$$\langle P, P \rangle = 0 \Leftrightarrow P = 0.$$

2. Pour P = 1 on a

$$||P|| = \sqrt{\langle P, P \rangle} = \sqrt{1 \times 1 + 2 \times 1 \times 1 + 1 \times 1} = 2$$

 $donc P_0 = \frac{1}{2}$.

3. Calculons le produit scalaire :

$$\langle X, \frac{1}{2} \rangle = -1 \times \frac{1}{2} + 2 \times 0 \times \frac{1}{2} + 1 \times \frac{1}{2} = 0$$

 $donc \ X \ et \ P_0 \ sont \ orthogonaux.$

4. On calcule

$$||X|| = \sqrt{\langle X, X \rangle} = \sqrt{-1 \times (-1) + 2 \times 0 \times 0 + 1 \times 1} = \sqrt{2}$$

donc $P_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}X$.

5. D'une part

$$\langle X^2, P_0 \rangle = (-1)^2 \times \frac{1}{2} + 2 \times 0^2 \times \frac{1}{2} + 1^2 \times \frac{1}{2} = 1$$

et d'autre part

$$\langle X^2, P_1 \rangle = (-1)^2 \times \frac{1}{\sqrt{2}} (-1) + 2 \times 0^2 \times \frac{1}{\sqrt{2}} 0 + 1^2 \times \frac{1}{\sqrt{2}} 1 = 0.$$

On en déduit que

$$Q = X^2 - 1 \times \frac{1}{2} - 0 \times P_1 = X^2 - \frac{1}{2}$$

De plus,

$$\|Q\| = \sqrt{\langle Q,Q\rangle} = \sqrt{\left((-1)^2 - \frac{1}{2}\right)^2 + 2\left(0 - \frac{1}{2}\right)^2 + \left(1 - \frac{1}{2}\right)^2} = 1$$

donc

$$P_2 = X^2 - \frac{1}{2}.$$

6. Par construction on sait que les polynômes P_0, P_1 et P_2 sont de norme 1 et on sait déjà que $P_0 \perp P_1$. Vérifions que P_2 est orthogonal à P_0 et P_1 :

$$\langle P_2, P_0 \rangle = \left((-1)^2 - \frac{1}{2} \right) \frac{1}{2} + 2 \left(0 - \frac{1}{2} \right) \frac{1}{2} + \left(1 - \frac{1}{2} \right) \frac{1}{2} = 0.$$

$$\langle P_2, P_1 \rangle = \left((-1)^2 - \frac{1}{2} \right) \frac{-1}{\sqrt{2}} + 2 \left(0 - \frac{1}{2} \right) \frac{0}{\sqrt{2}} + \left(1 - \frac{1}{2} \right) \frac{1}{\sqrt{2}} = 0.$$

On en déduit que (P_0, P_1, P_2) est une famille libre de $\mathbb{R}_2[X]$, c'est donc une base puisque $\dim(\mathbb{R}_2[X]) = 3$. Ses éléments sont tous de norme 1 et orthogonaux deux à deux : c'est une base orthonormée.