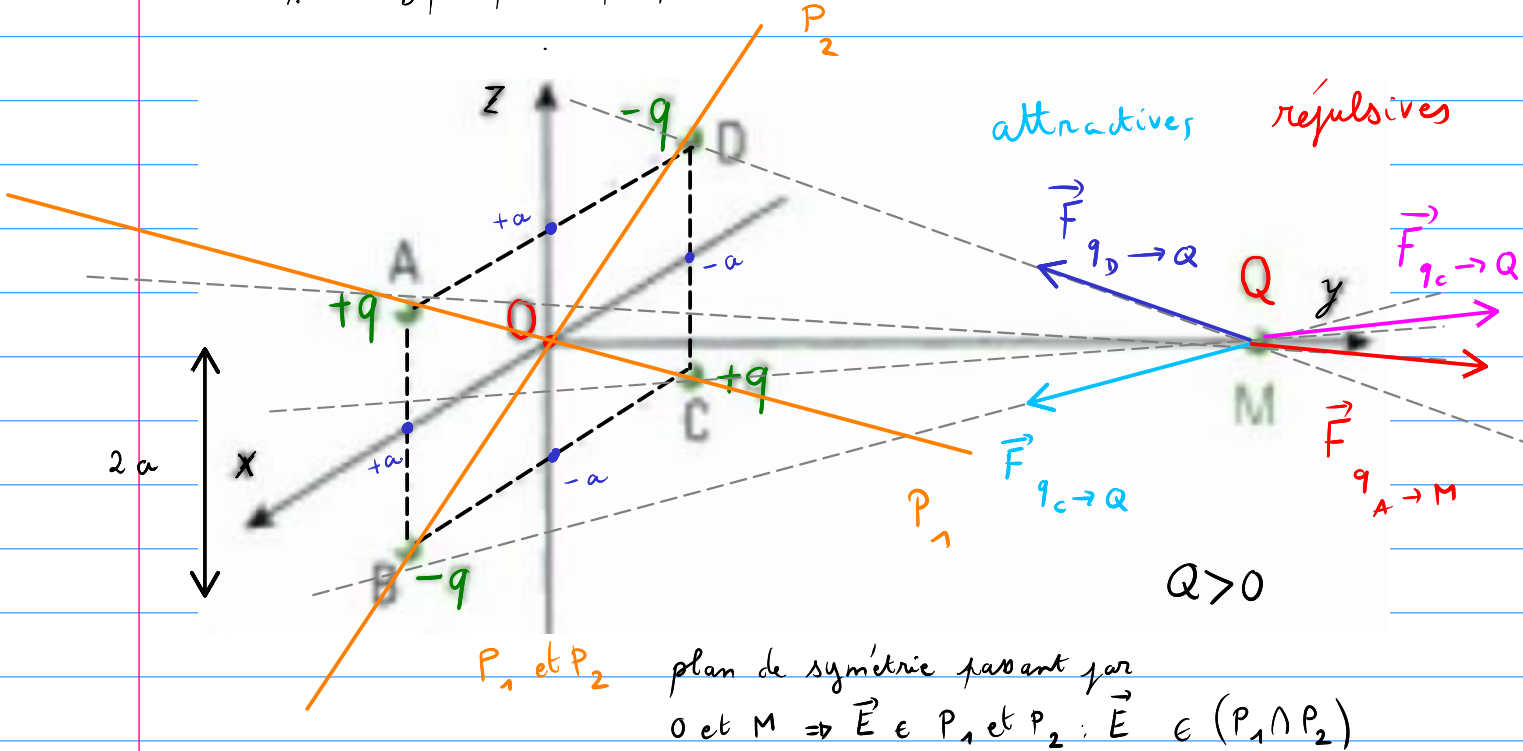


2 | Champ électrostatique

Exercice 1 – Distribution discrète de charges ponctuelles

Quatre charges électriques ponctuelles, de valeur absolue (q) sont placées aux sommets d'un carré $ABCD$. Ce carré a pour côté $2a$, centre O et appartient au plan Oxz , comme le montre la figure ci-dessous.

$$|q_A| = |q_B| = |q_C| = |q_D| = q > 0, \text{ coordonnées cartésiennes.}$$



Déterminer l'expression de la force subie par la charge électrique Q placée en un point M quelconque de l'axe Oy .

- Force $\vec{F}_{\rightarrow Q}$ en M due aux 4 autres charges:

Théorème de superposition:

$$\text{en } M, \vec{F}_{\rightarrow Q} = \vec{F}_{A \rightarrow Q} + \vec{F}_{B \rightarrow Q} + \vec{F}_{C \rightarrow Q} + \vec{F}_{D \rightarrow Q} \quad (I)$$

$$\begin{aligned} q_A &= +q \\ q_B &= -q \\ q_C &= +q \\ q_D &= -q \end{aligned}$$

pour la charge en A: $\vec{F}_{A \rightarrow Q} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_A Q}{r_{AM}^2} \vec{u}_{A \rightarrow M}$ loi de Coulomb

$$r_{AM} = \|\vec{AM}\| \quad \text{et} \quad \vec{u}_{A \rightarrow M} = \frac{\vec{AM}}{\|\vec{AM}\|}$$

$$\hookrightarrow \vec{F}_{q_A \rightarrow Q} = k \frac{q_A Q}{\|AM\|^3} \vec{AM}, \text{ de même pour } q_B, q_C, \text{ et } q_D.$$

* coordonnées des points : A, B, C, D dans le plan (xOz)

symétrique de A par rapport à 0

symétrique A par rapport à l'axe oz

symétrique de B par rapport à 0

$$A = \begin{pmatrix} +a \\ 0 \\ +a \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} +a \\ 0 \\ -a \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} -a \\ 0 \\ -a \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} -a \\ 0 \\ +a \end{pmatrix} \quad \text{et } M = \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AM} = \begin{pmatrix} -a \\ y \\ -a \end{pmatrix}; \quad \vec{BM} = \begin{pmatrix} -a \\ y \\ +a \end{pmatrix}; \quad \vec{CM} = \begin{pmatrix} +a \\ y \\ +a \end{pmatrix}; \quad \vec{DM} = \begin{pmatrix} +a \\ y \\ -a \end{pmatrix}$$

car $\vec{AM} = \begin{pmatrix} x_M - x_A \\ y_M - y_A \\ z_M - z_A \end{pmatrix}$

Pyramide à base carrée: $r_{AM}^2 = \|\vec{AM}\|^2 = (-a)^2 + y^2 + (-a)^2 = 2a^2 + y^2$

$$= r_{BM}^2 = r_{CM}^2 = r_{DM}^2 = r^2$$

$$\Rightarrow r = (y^2 + 2a^2)^{1/2}$$

* $\vec{F}_{q_A \rightarrow Q} = k \frac{q_A Q}{r^3} \vec{AM}$ • facteur commun aux 4 forces.

q (I)

$$\vec{F}_{\rightarrow Q} = k \frac{Q}{r^3} \left[\overset{+q}{\downarrow} q_A \vec{AM} + \overset{-q}{\downarrow} q_B \vec{BM} + \overset{+q}{\downarrow} q_C \vec{CM} + \overset{-q}{\downarrow} q_D \vec{DM} \right]$$

$$= k \frac{Qq}{r^3} \left[\begin{pmatrix} -a \\ y \\ -a \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -a \\ y \\ +a \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} +a \\ y \\ +a \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} +a \\ y \\ -a \end{pmatrix} \right] = \vec{0}$$

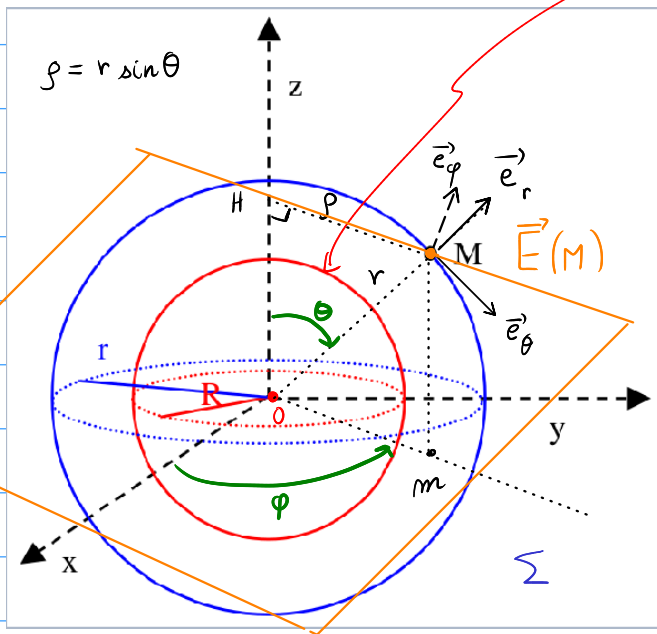
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Calculs de flux de champ électrique

Exercice 2 – Symétrie sphérique

Soit une sphère, de rayon R , chargée uniformément.

En commençant par une étude de symétrie et d'invariance, calculer le flux de \vec{E} à travers la surface Σ d'une sphère de rayon r . Les deux sphères ont le même centre.

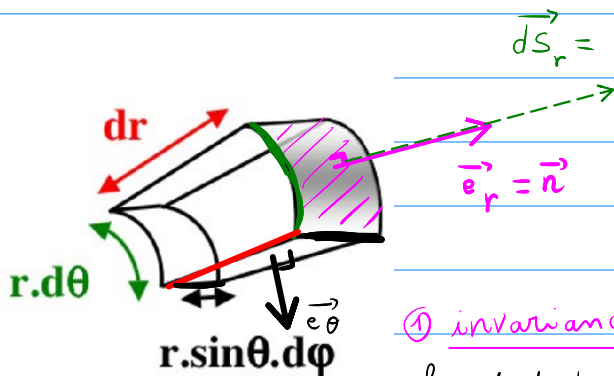


sphère chargée avec $\rho = \rho_0 = \text{cte}$
(ou $\sigma = \sigma_0 = \text{cte}$)

⊙ système de coordonnées sphériques :
 $\{0, (\vec{e}_r, \vec{e}_\theta, \vec{e}_\varphi)\}$

$$\vec{OM} = r \vec{e}_r, \quad d\vec{OM}$$

$d\vec{l} =$	dr	}	$d\vec{S} =$	$r^2 \sin\theta \, d\theta \, d\varphi$
	$r \, d\theta$		$r \, dr \, \sin\theta \, d\varphi$	
	$r \sin\theta \, d\varphi$		$r \, dr \, d\theta$	

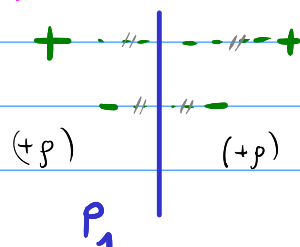


$$d\vec{S}_r = dS_r \vec{e}_r \quad \text{donc en } M,$$

$$\vec{E}(M) = E(r, \theta, \varphi) \vec{u}$$

① invariances : sphère uniformément chargée donc la distribution de charge reste la même si on varie en θ et φ : $\vec{E}(\vec{r})$

② Symétries : \longrightarrow direction de \vec{E}



Tout plan P_1 passant par M et O (centre de la sphère) est un plan de symétrie ($+p \rightsquigarrow +p$ la même)

$\hookrightarrow \infty$ de plans de symétrie or $\boxed{E \in P_1}$

or la direction commune est \vec{e}_r : $\vec{u} = \vec{e}_r$

donc $\vec{E}(M) = E(r) \vec{e}_r$

③ "Théorème de Gauss" : calcul du flux de \vec{E} à travers la surface Σ

* flux élémentaire: $d\phi$

$$\vec{E} = -\text{grad} V$$

$$= -\frac{dV}{dx} \vec{e}_x$$

$\int_{m^{-1}}$

E en $V \cdot m^{-1}$

surface élémentaire

$d\vec{S} = dS \vec{n}$

produit scalaire

$d\phi(\vec{E}) = \vec{E} \cdot d\vec{S}$

flux total: $\Phi = \iint d\phi$

Σ : sphère de centre 0 et de rayon r

$[E] = \frac{1}{[\epsilon_0]} \frac{[Q]}{L^2}$

or ici, $\vec{E} = E(r) \vec{e}_r \Rightarrow d\phi(\vec{E}) = E(r) (\vec{e}_r \cdot d\vec{S}) = E(r) ds_r$

$\Phi(\vec{E}) = \iint_{\Sigma} E(r) r^2 \sin\theta d\theta d\varphi$ (with r constant)

$\hookrightarrow \Phi(\vec{E}) = E(r) r^2 \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin\theta d\theta d\varphi$

$\Phi(\vec{E}) = r^2 E(r) \int_{\theta=0}^{\pi} \sin\theta d\theta \int_{\varphi=0}^{2\pi} d\varphi = 4\pi r^2 E(r)$

$\int_{\theta=0}^{\pi} \sin\theta d\theta = 2$, $\int_{\varphi=0}^{2\pi} d\varphi = 2\pi$

unités: $[E] = [E] \times L^2$, $[E] = \frac{[Q]}{\epsilon_0}$

Exercice 3 Symétrie cylindrique

Soit un cylindre, de rayon R et de hauteur supposée infinie, chargé uniformément.

En commençant par une étude de symétrie et d'invariance, calculer le flux de \vec{E} à travers la surface Σ d'un cylindre de rayon r et de hauteur h . Les deux cylindres ont le même axe.

① choix du système de coordonnées: cylindriques

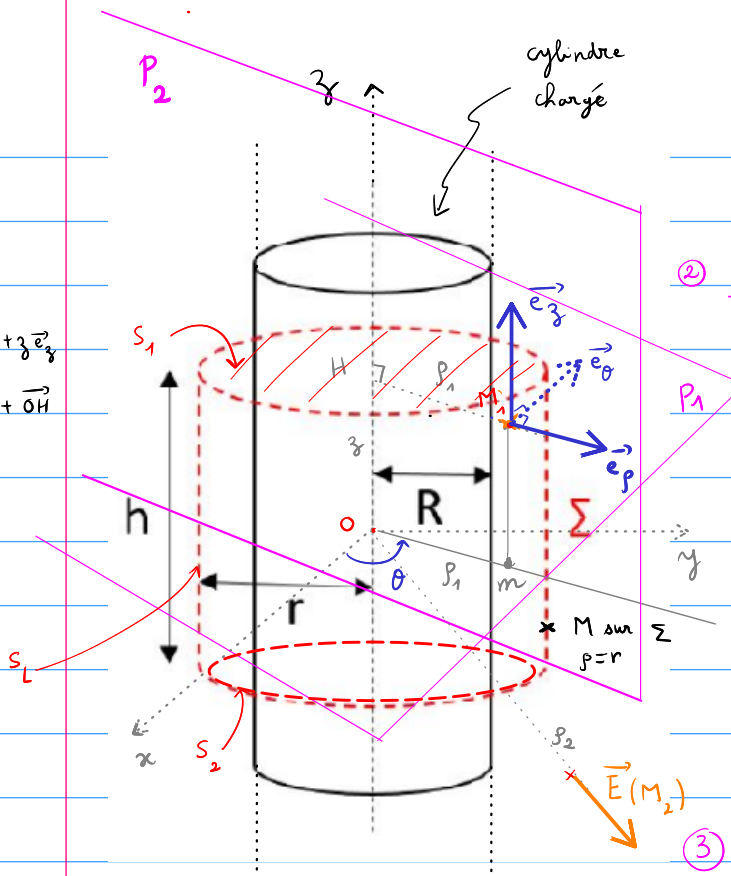
$\{0, (\vec{e}_\rho, \vec{e}_\theta, \vec{e}_z)\} \Rightarrow \vec{E} = E(\rho, \theta, z) \vec{u}$

① invariance: cylindre ∞ selon (Oz) \Rightarrow invariance de la distribution de charges selon $z \hookrightarrow E(\rho, \theta, z)$ indépendant de z

• distribution uniforme \Rightarrow invariance de la distribution de charges par rotation autour de l'axe (Oz)
 $\hookrightarrow E(\rho, \theta, z)$ indépendant de θ

$$\vec{OM} = \rho \vec{e}_\rho + z \vec{e}_z$$

$$= \vec{HM} + \vec{OH}$$



$$\vec{E} = E(\rho) \vec{u}$$

② Symétries: (pour la distribution de charges) $\vec{u} = ?$

• P_1 passant par M, donné par $P_1 = (M, \vec{e}_\rho, \vec{e}_\theta)$ plan de symétrie

• P_2 passant par M, donné par $P_2 = (M, \vec{e}_\rho, \vec{e}_z)$ " " "

$$\left. \begin{array}{l} \vec{E} \in \vec{P}_1 \\ \vec{E} \in \vec{P}_2 \end{array} \right\} \vec{E} \in (P_1 \cap P_2) \Rightarrow \boxed{\vec{E} = E(\rho) \vec{e}_\rho}$$

③ Théorème de Gauss: calcul de $\Phi(\vec{E})$ à

travers la surface fermée Σ , surface de Gauss:

Σ = cylindre de hauteur h, de rayon r, de même axe que le cylindre chargé.

cylindrique: $\vec{OM} = \rho \vec{e}_\rho + z \vec{e}_z$

$$d\vec{l} = \begin{vmatrix} d\rho = dl_\rho \\ \rho d\theta = dl_\theta \\ dz = dl_z \end{vmatrix} \Rightarrow d\vec{S} = \begin{vmatrix} \bullet \rho d\theta dz = dl_\theta dl_z & (\vec{e}_\rho) \\ \bullet d\rho dz & (\vec{e}_\theta) \\ \bullet \rho d\rho d\theta = dl_\rho dl_\theta & (\vec{e}_z) \end{vmatrix}$$

$$\Phi(\vec{E}) \cong \oiint \vec{E} \cdot d\vec{S} = \oiint E(\rho) \vec{e}_\rho \cdot d\vec{S}$$

surface fermée

Σ : surface de Gauss
 $\rho = r$ sur Σ

$$dS_\rho = \rho d\theta dz$$

$$\Phi(\vec{E}) = \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{z=-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \rho E(\rho) d\theta dz = r E(r) \int_0^{2\pi} d\theta \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} dz$$

$\rho = r$ constant

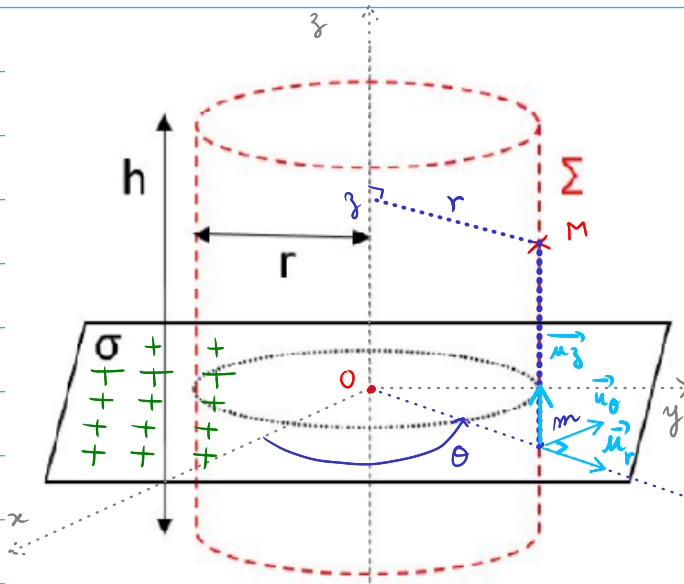
$$\underline{\Phi(\vec{E}) = 2\pi r h E(r)}$$

S_L : surface latérale de Σ



Exercice 4 – Symétrie plane

Soit un plan infini chargé uniformément de densité $\sigma \hat{=} \frac{dq}{ds} = \sigma_0$
 En commençant par une étude de symétrie et d'invariance, calculer le flux de \vec{E} à travers la surface Σ d'un cylindre de rayon r et de hauteur h . L'axe du cylindre est perpendiculaire au plan chargé.
 (il serait intéressant de prendre $h/2$ de part et d'autre du plan).



① système de coordonnées

↳ cylindriques $\{0, (\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)\}$

$$\vec{E} = E(x, y, z) \vec{u}$$

② Invariances:

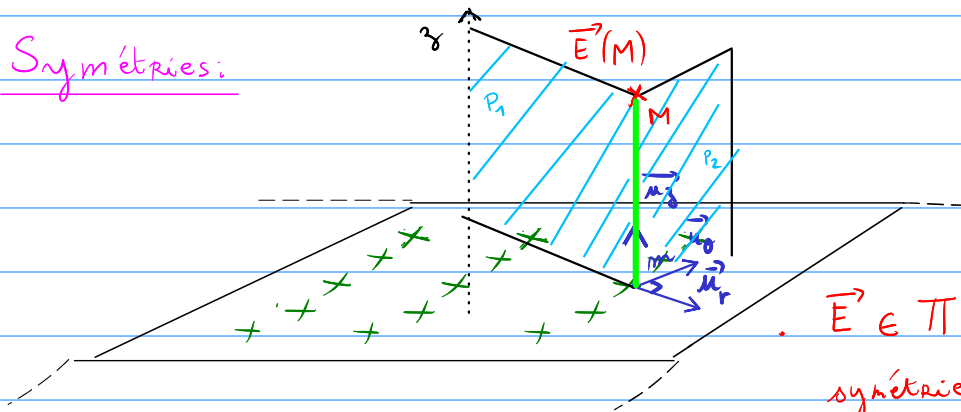
• plan uniformément chargé $\sigma(P) = \sigma_0 = \text{cte} +$
 plan \Rightarrow donc distribution de charges invariante:

a) par rotation autour de l'axe (Oz)

b) par translation selon \vec{u}_r

$$\left. \begin{array}{l} \text{a) } E(r, \theta, z) \text{ indépendante de } \theta \\ \text{b) } E(r, \theta, z) \text{ ————— } r \end{array} \right\} \Rightarrow \boxed{\vec{E} = E(z) \vec{u}_z}$$

③ Symétries:



• $\vec{E} \in \Pi, \Pi$ plan de symétrie

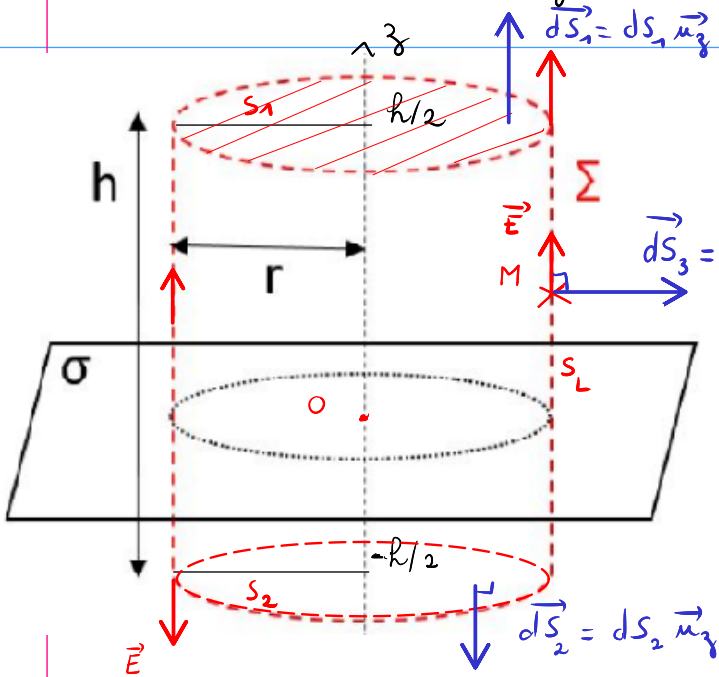
• plan P_1 = $(M, \vec{u}_r, \vec{u}_z)$ plan de symétrie pour la distribution de charges

• plan P_2 = $(M, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$ " " " " " " " " " "

$\vec{E} \in (P_1 \cap P_2)$ donc \vec{E} est selon la direction commune \vec{u}_z

$$\boxed{\vec{E} = E(z) \vec{u}_z}$$

④ Flux de \vec{E} : $\Sigma =$ surface de Gauss



$$\vec{E} = E(z) \vec{u}_z$$

$$\Sigma = S_L + S_1 + S_2$$

$$d\vec{S}_1 = dS_1 \vec{u}_z$$

$$d\vec{S}_3 = dS_3 \vec{u}_r$$

$$d\vec{l} = \begin{matrix} dr \\ r d\theta \\ dz \end{matrix} \Rightarrow d\vec{S} = \begin{matrix} \cdot r d\theta dz (\vec{u}_r) \\ \cdot dr dz (\vec{u}_\theta) \\ \cdot r dr d\theta (\vec{u}_z) \end{matrix}$$

flux élémentaire:

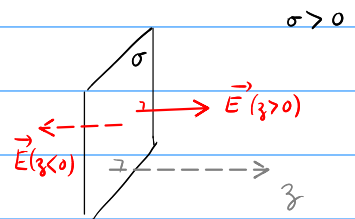
$$d\Phi(\vec{E}) = \vec{E} \cdot d\vec{S} = E(z) \vec{u}_z \cdot d\vec{S}$$

flux total: $\Phi(\vec{E}) = \oint_{\Sigma} d\Phi(\vec{E}) = \Phi_1 + \Phi_2 + \underbrace{\Phi_L}_0$

$$= \iint_{S_1} E(z) dS_z + \iint_{S_2} E(z) dS_z + 0$$

car $\Phi_L(\vec{E}) = 0$ car \vec{E} selon \vec{u}_z : $\vec{u}_r \cdot \vec{u}_z = 0$ (cf schéma)

$$\Rightarrow \Phi(\vec{E}) = \iint_{S_1 (z>0)} E(z) r dr d\theta + \iint_{S_2 (z<0)} E(z) r dr d\theta$$



Le plan chargé est un plan de symétrie pour \vec{E} :

$$E(z < 0) = -E(z > 0)$$

$$\Phi = \Phi_1 + \Phi_2 = 2\Phi_1 = 2 \int_0^r \int_0^{2\pi} E(z > 0) r dr d\theta$$

$r=0$ $\theta=0$ à z fixé, E constant

$$\Phi(\vec{E}) = 2 E(z > 0) \left(\int_0^r r dr \right) \int_0^{2\pi} d\theta = 2\pi r^2 E(z > 0)$$

$\left[\frac{r^2}{2} \right]_0^r = \frac{r^2}{2}$ $\left[\theta \right]_0^{2\pi} = 2\pi$ $= S_1 = S_2$

Calcul de champ électrique avec le théorème de Gauss

Exercice 8 - Plan infini uniformément chargé

Soit un plan infini uniformément chargé en surface, de densité surfacique de charge σ séparant l'espace en deux demi-espaces $z > 0$ et $z < 0$.



Appliquer le théorème de Gauss pour calculer le champ électrostatique \vec{E} engendré par cette distribution en tout point M de l'espace.

Remarquer la discontinuité du champ \vec{E} en $z = z_{\text{plan}} (= 0 \text{ ici})$.

suite Exercice 4 : $\vec{E} = E(z) \vec{u}_z$

ou $\Phi(\vec{E}) = 2 E(z > 0) \pi r^2$ et $E(z > 0) = -E(z < 0)$

④ Théorème de Gauss :

Théorème : Le flux Φ du champ \vec{E} à travers une surface fermée Σ est proportionnel à la charge q_{int} contenue dans le volume V délimité par la surface Σ

Σ appelée surface de Gauss, Σ choisie « astucieusement » (cf symétrie)

$$\Phi(\vec{E}) = \frac{q_{\text{int}}}{\epsilon_0}$$

ou $\sigma \triangleq \frac{dq}{dS}$ constante

$q_{\text{int}} \triangleq \iint_{\text{volume } V} dq = \iint_{\text{surface verte}} \sigma dS$

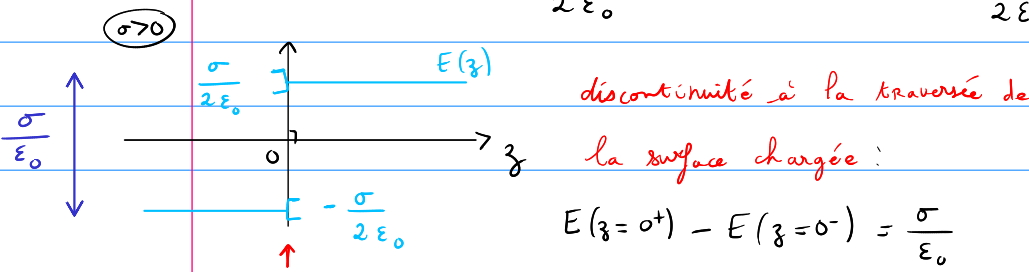
(contenue par Σ)

* $q_{\text{int}} = \sigma S_{\text{verte}} = \sigma \pi r^2$ donc

Théorème de Gauss

$$\Phi(\vec{E}) = 2 E(z > 0) \pi r^2 = \frac{q_{\text{int}}}{\epsilon_0} = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \pi r^2$$

$$\Rightarrow E(z > 0) = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \quad \text{et} \quad E(z < 0) = -\frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$

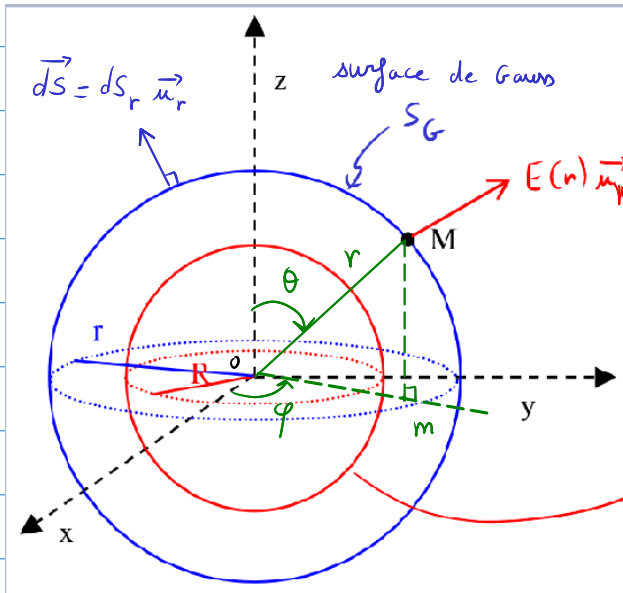


ρ constante

Exercice 5 – Sphère uniformément chargée en volume

Une boule de centre O et de rayon R porte une densité volumique de charge uniforme ρ .

- 1/ Quelle est l'expression de la charge totale, notée Q , contenue dans la sphère?
- 2/ Calculer le champ électrostatique $\vec{E}(M)$ en considérant le point M :
 - a) à l'intérieur de la sphère : $r < R$
 - b) à l'extérieur de la sphère : $r > R$
- 3/ Le champ est-il continu à la traversée de la sphère? À commenter.
- 4/ Tracer l'allure de $E(r)$.



1/ Charge totale Q :

$$Q = \iiint dq \quad \text{et} \quad \rho = \frac{dq}{dV} = \underline{\underline{\text{cte}}}$$

$$Q = \iiint_{V_{\text{boule}}} \rho \, dV = \rho \, V_{\text{boule}} = \rho \, \frac{4\pi R^3}{3}$$

(Note: V_{boule} constant (uniforme))

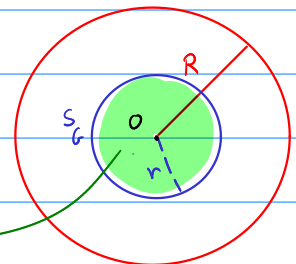
- 2/ Calculer le champ électrostatique $\vec{E}(M)$ en considérant le point M :
 - a) à l'intérieur de la sphère : $r < R$
 - b) à l'extérieur de la sphère : $r > R$

Exercice 2: $\vec{E} = E(r) \vec{u}_r$ et $\underline{\underline{\Phi(\vec{E}) = 4\pi r^2 E(r)}}$

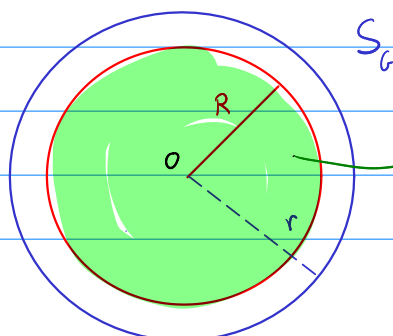
Théorème de Gauss: S_G surface de Gauss (bleue) de la sphère de centre O et de rayon r

$$\Phi(\vec{E}) = \oiint_{S_G} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{q_{\text{int}}}{\epsilon_0}$$

a) $r < R$: $\left\{ \begin{array}{l} \text{sphère} \\ \text{chargée} \end{array} \right.$
 Sphère de Gauss



b) $r > R$:



$q_{\text{int}} = Q$ (question 1/)

$$dq = \rho dV$$

$$a) \quad q_{\text{int}} = \iiint_{\text{volume défini par } S_G} dq = \rho \iiint_{\text{volume défini par } S_G} dV = \rho \left(\frac{4}{3} \pi r^3 \right)$$

$$b) \quad q_{\text{int}} = Q = \rho \left(\frac{4}{3} \pi R^3 \right) \quad \text{donc}$$

$$a) \quad \underline{r < R}: \quad \cancel{4\pi} r^2 E(r) = \left(\frac{\rho}{\epsilon_0} \right) \left(\frac{4}{3} \pi r^3 \right)$$

$$[E] = \frac{[q]}{[\epsilon_0] L^2}$$

$$\Rightarrow \quad E(r < R) = \frac{\rho}{3 \epsilon_0} r$$

$$[\rho r] = \frac{[q]}{L^3} L$$

$$b) \quad \underline{r > R}: \quad \cancel{4\pi} r^2 E(r) = \frac{Q}{\epsilon_0} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \frac{4}{3} \pi R^3$$

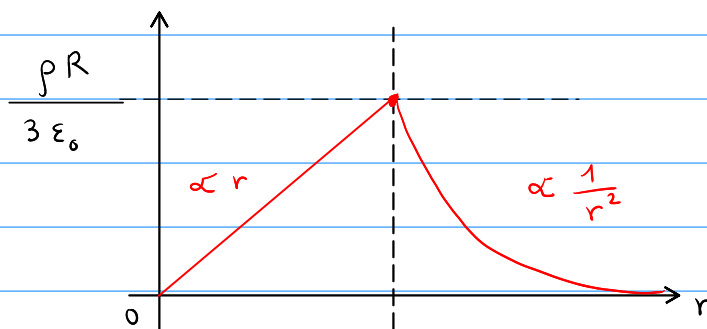
$$\Rightarrow \quad E(r > R) = \frac{\rho}{3 \epsilon_0} \frac{R^3}{r^2}$$

3/ Le champ est-il continu à la traversée de la sphère ^{chargée}? À commenter. OUI

$$\text{pour } r = R: \quad E(r = R^-) = \frac{\rho}{3 \epsilon_0} R = E(r = R^+) = \frac{\rho}{3 \epsilon_0} \frac{R^3}{R^2}$$

le champ \vec{E} est continu et défini sur tout l'espace car la distribution de charges est volumique.

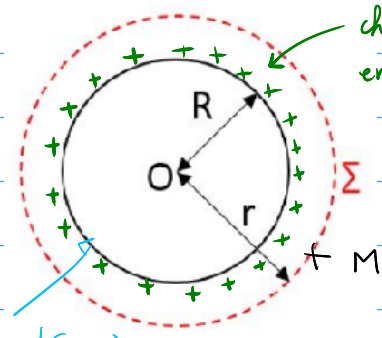
$$4/ \text{ Tracer l'allure de } E(r). \quad \begin{cases} r \leq R: & E(r) = \left(\frac{\rho}{3 \epsilon_0} \right) r \\ r \geq R: & E(r) = \left(\frac{\rho}{3 \epsilon_0} \right) \frac{R^3}{r^2} \end{cases}$$



Exercice 6 – Sphère uniformément chargée en surface

Une sphère de centre O et de rayon R porte une densité surfacique de charge uniforme σ . est

1/ Quelle est l'expression de la charge totale, notée Q , sur la sphère ?



charges en surface Σ

$$Q = \int_{\text{surface chargée}} dq = \int_{\text{surface chargée}} \sigma dS$$

constant

$$Q = \sigma S_{\text{sphère}} = \sigma 4\pi R^2$$

$\vec{dS} = dS_r \vec{u}_r$

$$dS_r = dl_\theta dl_\varphi = (r d\theta)(r \sin\theta d\varphi) = r^2 \sin\theta d\theta d\varphi, \quad \vec{dl} = \begin{cases} dr \\ r d\theta \\ r \sin\theta d\varphi \end{cases}$$

$\theta \in [0, \pi], \varphi \in [0, 2\pi]$

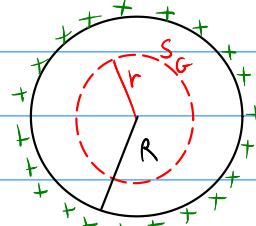
2/ Calculer le champ électrostatique $\vec{E}(M)$ en considérant le point M :

- à l'intérieur de la sphère : $r < R$
- à l'extérieur de la sphère : $r > R$

$$\Phi(\vec{E}) = 4\pi r^2 E(r) = \frac{q_{\text{int}}}{\epsilon_0}$$

Théorème de Gauss, $Q = \sigma 4\pi R^2$

a) $r < R$:

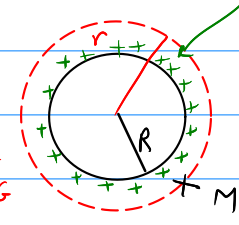


sphère de Gauss

$$q_{\text{int}} = 0 \Rightarrow E(r < R) = 0$$

b) $r > R$:

$$q_{\text{int}} = Q = \sigma 4\pi R^2$$



$$\Phi(\vec{E}) = 4\pi r^2 E(r) = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) 4\pi R^2$$

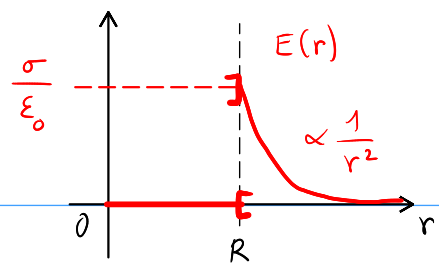
$$E(r) = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) \frac{R^2}{r^2}$$

3/ Le champ est-il continu à la traversée de la sphère ? À commenter. NON

$E(r = R^+) = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$ et $E(r = R^-) = 0$ donc le champ \vec{E} est discontinu à la traversée de la surface chargée

$$\vec{E}(r = R^+) - \vec{E}(r = R^-) = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) \vec{u}_r$$

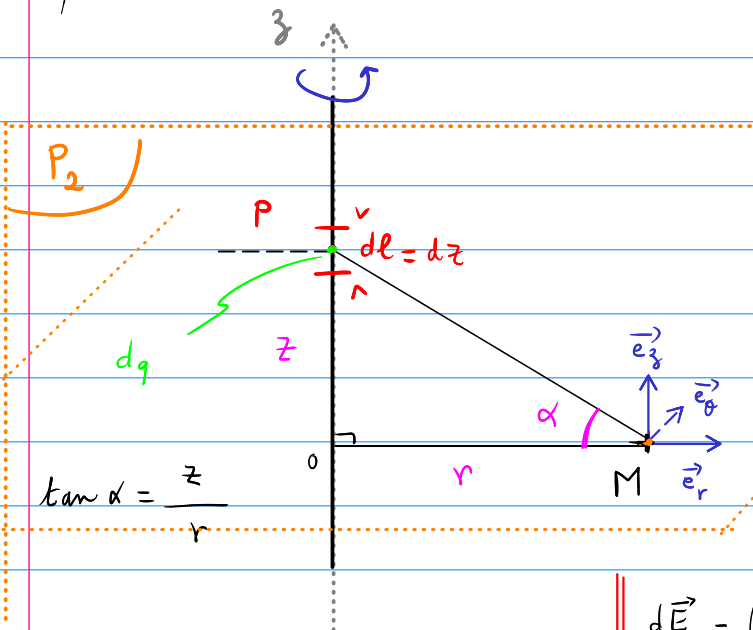
4/ Tracer l'allure de $E(r)$.



Exercice 7 – Fil infini uniformément chargé

- 1/ Calculer par intégration le champ électrostatique \vec{E} créé en un point M quelconque de l'espace par une distribution linéique de charges de densité λ uniforme et répartie long de l'axe des z .
- 2/ Retrouver ce résultat en calculant \vec{E} en appliquant le théorème de Gauss.

1/



* M point quelconque de l'espace

* dz : longueur élémentaire centrée en P

$$dq = \lambda dz, \quad \lambda \text{ constant}$$

loi de Coulomb:

$$\vec{E}(M) = \int d\vec{E} \quad \text{avec}$$

$P \in \text{fil}$
constant

$$d\vec{E} = \left(\frac{dq}{4\pi\epsilon_0} \right) \left(\frac{\vec{PM}}{PM^3} \right) = \frac{\lambda dz}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{PM}}{PM^3}$$

$$\vec{PM} = \underbrace{\vec{PO}}_{-\vec{OP}} + \vec{OM} = -z\vec{e}_z + r\vec{e}_r \quad \text{et} \quad PM^2 = r^2 + z^2 \quad \text{donc}$$

$$\vec{E}(M) = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{-z dz}{(r^2 + z^2)^{3/2}} \vec{e}_z + \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{r dz}{(r^2 + z^2)^{3/2}} \vec{e}_r \right\}$$

$= 0$ par symétrie E_r

• Pour des raisons de symétrie, $P_1 = (M, \vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$ et $P_2 = (M, \vec{e}_r, \vec{e}_z)$ plans de symétrie: $\vec{E} \in (P_1 \cup P_2)$

→ direction commune \vec{e}_r = direction de \vec{E}

• invariance par translation selon (Oz) (fil ∞) et rotation autour de (Oz) (dist. uniforme) : $\vec{E} = E(r) \vec{e}_r$

$$\vec{E} = E_r \vec{e}_r \quad \text{-avec} \quad E_r = \int_{-\infty}^{+\infty} dE_r \quad \text{et} \quad dE_r = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \frac{r dz}{(z^2 + r^2)^{3/2}}$$

constant

$$E_r = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{r dz}{(r^2 + z^2)^{3/2}} \quad \text{changement de variable: } \tan \alpha = \frac{z}{r}$$

$z \in]-\infty, +\infty[; \alpha \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$

$$\frac{r dz}{\left[r^2 \left(1 + \left(\frac{z}{r}\right)^2\right)\right]^{3/2}} = \frac{dz}{r^2} \frac{1}{\left(1 + \tan^2 \alpha\right)^{3/2}} \left(\cos^2 \alpha\right)^{3/2} = \cos^3 \alpha$$

$$\frac{dz}{r^2} = \frac{1}{r} \frac{dz}{r} = \frac{1}{r} d(\tan \alpha) = \frac{1}{r} \left(\frac{d\alpha}{\cos^2 \alpha}\right) \quad \text{car}$$

$$\frac{d(\tan \alpha)}{d\alpha} = \frac{d\left(\frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}\right)}{d\alpha} = \left(1 + \tan^2 \alpha\right) = \frac{1}{\cos^2 \alpha}$$

$$\frac{r dz}{\left[r^2 \left(1 + \left(\frac{z}{r}\right)^2\right)\right]^{3/2}} = \frac{1}{r} \cos \alpha d\alpha$$

$$E_r = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0} \left(\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{r dz}{(r^2 + z^2)^{3/2}} \right) = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 r} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \alpha d\alpha$$

$$2 = 1 - (-1) = \left[\sin \alpha\right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}}$$

$$\vec{E} = \left(\frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}\right) \vec{e}_r$$

2/ Théorème de Gauss:

① Définition et continuité: \vec{E} défini et continu partout sauf sur le fil (où il y a les charges)

② système de coordonnées: $\{0, (\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)\}$

③ Invariances: $\vec{E} = E(r, z) \vec{u}$

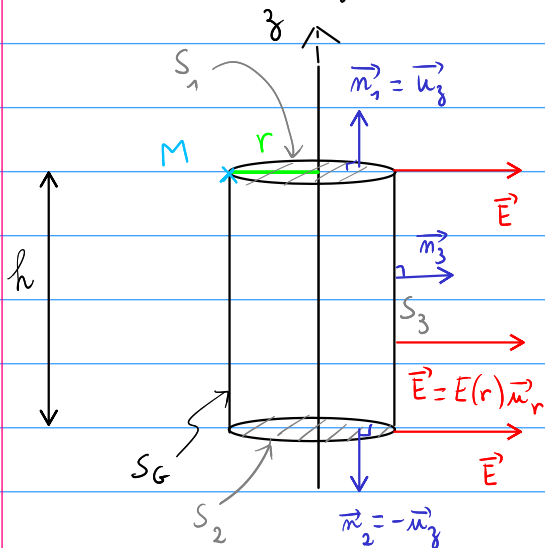
④ Symétries: $\forall 1 \Rightarrow \vec{E} = E(r) \vec{u}_r \leftarrow \begin{cases} P_1 = (M, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta) \\ P_2 = (M, \vec{u}_r, \vec{u}_z) \end{cases}$

④ Théorème de Gauss :

$$\Phi(\vec{E}) = \oint_{S_G} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{q_{\text{int}}}{\epsilon_0}$$

① S_G : surface de Gauss contient une partie de la distribution de charges, de dimensions finies et fermée (respecte les symétries)

↳ S_G : cylindre d'axe (Oz) , de hauteur h et de rayon r .



②
$$\Phi(\vec{E}) = \oint_{S_G} E(r) \vec{u}_r \cdot \vec{n} dS$$

$$\Phi(\vec{E}) = \int_{S_1} E(r) \underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{n}_1}_{=0} dS + \int_{S_2} E(r) \underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{n}_2}_{=0} dS + \int_{S_3} E(r) \underbrace{\vec{u}_r \cdot \vec{n}_3}_{=1} dS$$

